

10. KURVEN

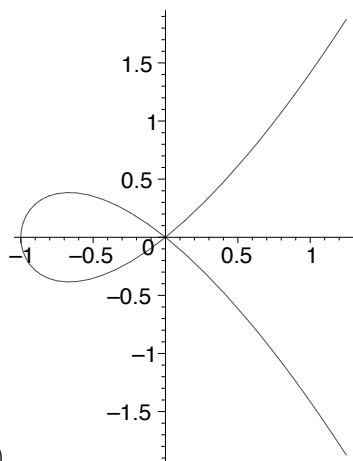
Im Folgenden sei $D \subseteq \mathbb{R}$ ein Intervall und X ein Banachraum (meist $X = \mathbb{R}^n$ mit $\|\cdot\|_2$).

10.1. Definition.

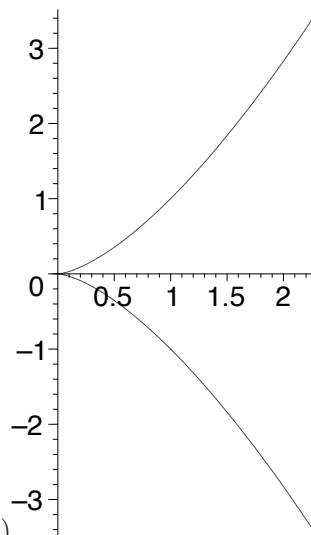
- (a) Eine stetige Abbildung $f : D \rightarrow X$ heißt auch Kurve in X .
- (b) Ist f in $t \in D$ differenzierbar, so heißt $f'(t)$ Tangentialvektor an die Kurve f in t .
- (c) Ist f differenzierbar und $f'(t_0) = 0$, so heißt t_0 singulärer Punkt. Sind alle Punkte nicht-singulär, so heißt f reguläre Kurve.

10.2. Beispiele.

- (a) Sei $r > 0$. Definiere $f : [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$, $f(t) = (r \cos t, r \sin t)$: Kreis vom Radius r . Tangentialvektor $f'(t) = (-r \sin t, r \cos t)$. Regulär.
- (b) Sei $a \in \mathbb{R}^n$, $v \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$. Definiere $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$, $f(t) = a + vt$: Gerade durch a mit Richtungsvektor (=Tangentialvektor) v . Regulär.
- (c) Sei $r > 0$, $c \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$. Definiere $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$, $f(t) = (r \cos t, r \sin t, ct)$: Schraubenlinie. Regulär.
- (d) Sei $\varphi : D \rightarrow \mathbb{R}$ stetige Funktion. Definiere $f : D \rightarrow \mathbb{R}^2$ durch $f(t) = (t, \varphi(t))$: Graph der Kurve. Regulär.
- (e) $f(t) = (t^2 - 1, t^3 - t)$, $t \in \mathbb{R}$. Damit gilt Bild $f = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : y^2 = x^2 + x^3\}$. Beachte: $f(1) = f(-1) = (0, 0)$, $f'(1) = (2, 2)$, $f'(-1) = (-2, 2)$ (Selbstüberschneidung). Regulär.
- (f) $f(t) = (t^2, t^3)$, $t \in \mathbb{R}$. Hier ist Bild $f = \{(x, y) : x \geq 0, y = x^{3/2}\}$. Neilsche Parabel. Singulärer Punkt in $t = 0$.



zu (e)



zu (f)

10.3. Schnittwinkel. Sind $f : D_1 \rightarrow \mathbb{R}^n$, $g : D_2 \rightarrow \mathbb{R}^n$ zwei reguläre Kurven und ist $f(t_1) = g(t_2)$ für geeignete $t_1 \in D_1$, $t_2 \in D_2$, so heißt die Zahl

$$\vartheta = \arccos \frac{\langle f'(t_1), g'(t_2) \rangle}{\|f'(t_1)\| \|g'(t_2)\|}$$

der Schnittwinkel von f und g im Punkt $f(t_1) = g(t_2)$. Dabei ist $\langle x, y \rangle = \sum_{j=1}^n x_j y_j$ das Skalarprodukt der Vektoren x und y im \mathbb{R}^n . Stets ist $|\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \|y\|$ für die 2-Norm (Cauchy-Scharzsche Ungleichung) und somit ϑ sinnvoll definiert.

10.4. Rektifizierbarkeit, Länge. Es sei $f : [a, b] \rightarrow X$ eine Kurve und

$$a = t_0 < t_1 < \dots < t_N = b$$

eine Partition von $[a, b]$. Dann ist

$$\text{Pol}(f; t_0, \dots, t_N) = \sum_{j=1}^N \|f(t_j) - f(t_{j-1})\|$$

die Länge des Polygonzugs durch $f(t_0) \dots f(t_k)$. Man nennt f rektifizierbar mit Länge $L = L(f)$, falls gilt: Zu jedem $\varepsilon > 0$ existiert ein $\delta > 0$, so daß für jede Partition $a = t_0 < \dots < t_k = b$ der Feinheit $< \delta$

$$|L(f) - \text{Pol}(f; t_0, \dots, t_N)| < \varepsilon.$$

10.5. Satz. Ist $f : [a, b] \rightarrow X$ stetig differenzierbar, so ist f rektifizierbar mit der Länge

$$L(f) = \int_a^b \|f'(t)\| dt.$$

Beweis. Erinnerung: umgekehrte Dreiecksungleichung $|\|x\| - \|y\|| \leq \|x - y\|$, vgl. 2.4(f).

Es sei $\varepsilon > 0$. Wegen der gleichmäßigen Stetigkeit von f' existiert ein $\delta > 0$ mit der Eigenschaft, dass

$$\|f'(t) - f'(t')\| < \frac{\varepsilon}{2(b-a)}, \text{ falls } |t - t'| < \delta.$$

Wählen wir eine Partition $t_0 < \dots < t_N$ von Feinheit $< \delta$, so gilt:

$$\begin{aligned} & \left| \|f(t_j) - f(t_{j-1})\| - \int_{t_{j-1}}^{t_j} \|f'(t)\| dt \right| \\ & \leq \left| \|f(t_j) - f(t_{j-1})\| - \|f'(t_j)\|(t_j - t_{j-1}) \right| + \left| \|f'(t_j)\|(t_j - t_{j-1}) - \int_{t_{j-1}}^{t_j} \|f'(t)\| dt \right| \\ & \leq \|f(t_j) - f(t_{j-1}) - f'(t_j)(t_j - t_{j-1})\| + \int_{t_{j-1}}^{t_j} \left| \|f'(t_j)\| - \|f'(t)\| \right| dt \quad (\text{umgek. Dreiecks-U.}) \\ & \leq \left\| \int_{t_{j-1}}^{t_j} f'(t) - f'(t_j) dt \right\| + \int_{t_{j-1}}^{t_j} \|f'(t_j) - f'(t)\| dt \quad (\text{umgek. Dreiecks-U.}) \\ & \leq 2 \int_{t_{j-1}}^{t_j} \|f'(t_j) - f'(t)\| dt \\ & \leq 2 \sup\{\|f'(t_j) - f'(t)\| : t \in [t_{j-1}, t_j]\}(t_j - t_{j-1}). \end{aligned}$$

Daher ist

$$\left| \text{Pol}(f; t_0, \dots, t_N) - \int_a^b \|f'(t)\| dt \right| \leq 2 \frac{\varepsilon}{2(b-a)}(b-a) = \varepsilon.$$

◁

10.6. Beispiel. Seien $r, \alpha > 0$. Betrachte $f : [0, \alpha] \rightarrow \mathbb{R}^2, f(t) = (r \cos t, r \sin t)$. Dann ist $\|f'(t)\| = r$ für alle t nach 10.2(a), also

$$L(f) = \int_0^\alpha r dt = r\alpha.$$

Speziell: α ist Bogenlänge im Einheitskreis von dem Punkt $(1, 0)$ zu dem Punkt $(\cos \alpha, \sin \alpha)$, bzw., komplex betrachtet, von 1 zu $e^{i\alpha}$.

10.7. Definition. Es sei $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ eine Kurve. Ist $\varphi : [\alpha, \beta] \rightarrow [a, b]$ eine stetig differenzierbare Funktion und gilt

$$\begin{aligned}\varphi : [\alpha, \beta] &\rightarrow [a, b] \quad \text{ist bijektiv} \\ \varphi^{-1} : [a, b] &\rightarrow [\alpha, \beta] \quad \text{ist stetig differenzierbar,}\end{aligned}$$

so heißt φ Parametertransformation.

Beachte: Weil φ und φ^{-1} stetig differenzierbar sind, ist $\varphi'(t) \neq 0 \forall t$.

Weil φ bijektiv ist, ist φ entweder monoton wachsend oder monoton fallend, also entweder $\varphi' > 0$ und $\varphi(\alpha) = a, \varphi(\beta) = b$ (Orientierungserhaltend) oder $\varphi' < 0$ und $\varphi(\alpha) = b, \varphi(\beta) = a$ (Orientierungsumkehrend).

10.8. Satz. Die Kurvenlänge ist von der Parametrisierung unabhängig, d. h., sind φ, f wie in 10.7 und $F : [\alpha, \beta] \rightarrow X$ definiert durch $F(t) = f(\varphi(t))$, so gilt

$$L(f) = L(F).$$

Beweis. Nach der Kettenregel ist $F'(t) = f'(\varphi(t)) \circ \varphi'(t)$, also für $\varphi' > 0$:

$$L(F) = \int_{\alpha}^{\beta} \|F'(t)\| dt = \int_{\alpha}^{\beta} \|f'(\varphi(t))\| \varphi'(t) dt = \int_a^b \|f'(t)\| dt = L(f).$$

Für $\varphi' < 0$ analog. ◁

10.9. Bemerkung. Tangentialvektor: Wegen $(f \circ \varphi)' = (f' \circ \varphi) \cdot \varphi'$ gilt: gleiche Richtung für orientierungserhaltendes φ , entgegengesetzte für orientierungsumkehrendes φ .

Der Winkel zwischen zwei Kurven bleibt wegen obiger Identität gleich bei orientierungserhaltenden Parametertransformationen.

10.10. Parametrisierung nach der Bogenlänge. Es sei $f : [a, b] \rightarrow X$ stetig differenzierbar mit Länge L und $f'(t) \neq 0$ für alle t . Dann ist $\psi : [a, b] \rightarrow [0, L]$, definiert durch

$$\psi(t) = \int_a^t \|f'(s)\| ds$$

differenzierbar nach 8.11 mit Ableitung $\psi'(t) = \|f'(t)\| > 0$. Somit ist ψ stetig differenzierbar und streng monoton wachsend. Es gibt daher eine stetige Umkehrfunktion φ . Diese ist stetig nach 5.14 und differenzierbar nach 7.8. Für die Ableitung gilt: $\varphi'(s) = \frac{1}{\psi'(f(s))}$. Somit ist $\varphi : [0, L] \rightarrow [a, b]$ stetig differenzierbar, also eine Parametertransformation.

Die Kurve $f \circ \varphi : [0, L] \rightarrow X$ hat dann die Eigenschaft, dass die Länge der über $[0, x]$, $x \leq L$ durchlaufenen Kurve genau x ist:

$$\begin{aligned}\int_0^x \|(f \circ \varphi)'(t)\| dt &= \int_0^x \|f'(\varphi(t))\| |\varphi'(t)| dt = \int_0^x \|f'(\varphi(t))\| \varphi'(t) dt \\ &= \int_a^{\varphi(x)} \|f'(s)\| ds = \psi(\varphi(x)) = x.\end{aligned}$$